

### Endomorphismes nilpotents, endomorphismes triangulaires

Dans le document,  $K$  est un corps,  $E$  est un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie

#### I) Premières définitions, premières propriétés

##### 1) Endomorphismes nilpotents

def:  $u \in \mathcal{L}(E)$  est nilpotent s'il existe  $p \in \mathbb{N}^*$  tel que  $u^p = 0_{\mathcal{L}(E)}$   
Le plus petit entier vérifiant cette propriété est appelé indice de nilpotence

ex:  $K = \mathbb{R}$ ,  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  est nilpotent d'indice 2

théorème: Les conditions suivantes sont équivalentes: ( $u \in \mathcal{L}(E)$  fixe)

- (i)  $u$  nilpotent
- (ii)  $\exists \mathcal{B}$  base de  $E$ : Mat $_{\mathcal{B}}(u)$  triangulaire supérieure à diagonale nulle
- (iii)  $\exists$  base infernale

corollaire: Dans ces conditions,  $\forall p \in \mathbb{N}^*$ ,  $\text{tr}(u^p) = 0$

Remarque: Si  $K$  est de caractéristique nulle, alors la réciproque est vraie et

#### [GOU]

fausse sinon:  
prendre  $K = \mathbb{F}_2$  et  $u = \text{Id}_{\mathbb{F}_2}$ .

proposition:  $u \in \mathcal{L}(E)$ ; si  $u$  est nilpotent, alors  $u$  est non inversible.

#### 2) Polynômes caractéristique et minimal - trigonalisation [GRI]

proposition-déf:  $u \in \mathcal{L}(E)$ ,  $E$  de dimension finie  $m$ . Alors  $\det(u - X \text{Id})$  est un polynôme de degré  $m$ .

On l'appelle polynôme caractéristique de  $u$ , noté  $\chi_u$ .

proposition-déf:  $u \in \mathcal{L}(E)$ ,  $\dim E = m < +\infty$ . Alors l'ensemble des polynômes annulateurs de  $u$ :  $\{P \in K[X]; P(u) = 0_{\mathcal{L}(E)}\}$  est un idéal de  $K[X]$  engendré par l'unique polynôme unitaire de degré minimal annulant  $u$ ;  
On l'appelle polynôme minimal de  $u$ , noté  $\mu_u$ .

exemple: si  $u$  est nilpotent d'indice  $p$ , alors  $\chi_u(X) = (-X)^m$  et  $\mu_u(X) = X^p$ .  
Remarque: On voit que  $\chi_u(u) = 0$  par le théorème de Cayley-Hamilton, donc  $\mu_u$  divise  $\chi_u$ .

def: Un endomorphisme  $u \in \mathcal{L}(E)$  est dit triagonalisable s'il existe une base  $\mathcal{B}$  de  $E$  telle que Mat $_{\mathcal{B}}$  soit triangulaire.

Rem: Une matrice est dit triagonalisable à sa transposée, triangulaire supérieure  $\Leftrightarrow$  nilpotent  $\Rightarrow$  triangonalisable

la diagonalisation est une triangonalisation particulière  
proposition (caractérisation de la trigonalisabilité)  
 $u \in \mathcal{L}(E)$   
 $u$  est trigonalisable  $(\Leftrightarrow) \chi_u$  est scindé sur  $K$  ( $\Leftrightarrow \mu_u$  est scindé sur  $K$ )

Rem: Il faut ingénieur artificiel le corps; par exemple pour la matrice  $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ , son polynôme caractéristique est  $X^2 + 1$  non scindé sur  $\mathbb{R}$  mais scindé sur  $\mathbb{C}$ ,  $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  est semblable à  $\begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}$ .

#### II) Trigonalisation et diagonales [X-EI]

Dans ce paragraphe,  $E$  est de dimension finie  $m$ .

def: Un diagonale de  $E$  est une suite croissante de  $m+1$  sous-espaces vectoriels  $V_0 \subset V_1 \subset \dots \subset V_m$ , avec  $\dim V_k = k$  pour tout  $k$ .

proposition:  $u \in \mathcal{L}(E)$  est trigonalisable si et seulement si il existe un diagonale  $(V_k)$  de  $E$  stable par  $u$  [si  $u(V_k) \subset V_k, \forall k = 0..m$ ]

def: On dit que  $(e_1, \dots, e_n)$  est une base adaptée à un diagonale  $(V_k)$  de  $E$  si  $\forall k \in \llbracket 1, m \rrbracket, \text{Vect}(e_1, \dots, e_k) = V_k$ .

Remarque: Tout diagonale de  $E$  admet une base adaptée

Dans la suite, on va s'intéresser aux matrices inversibles triangulaires de  $\mathcal{M}_n(K)$ .  
On notera:  $\mathcal{T}_n = \{M \in \mathcal{M}_n(K), \text{inversible, triangulaire supérieure}\}$ .  
Enfin pour faciliter les notations on écrira  $G$  pour  $\text{GL}_n(K)$ ,  $\mathcal{P}_G$  la matrice de permutation associée à  $\sigma \in \mathcal{S}_n$  et  $\mathcal{D}$  l'ensemble des diagonales de  $E$ .  
proposition:  $G$  agit transitivement sur  $\mathcal{D}$  (par  $A \cdot d = A(d)$ )

Théorème: (Décomposition de Bruhat)

$GL_n(K) = \bigcup_{\sigma \in S_n} T_\sigma P_\sigma T_\sigma$  et la réunion est disjointe.  
 autrement dit,  $\forall M \in GL_n(K)$ ,  $\exists!$   $\sigma \in S_n$  et  $\exists T_1, T_2 \in T_\sigma$  telles que  
 $M = T_1 P_\sigma T_2$ .

Application:  $\mathcal{O}$  est en bijection avec  $G/T_\sigma$   $\rightarrow$   $\dots$   
 $\bullet S_n$  est en bijection avec  $\{O(u), u \in G/T_\sigma \times G/T_\sigma\}$ , où  $O(x)$  est l'orbitale de  $x$  sous l'action naturelle de  $G$  sur  $G/T_\sigma \times G/T_\sigma$ .

**Donc**

III) Éléments propres, sous-espaces stables et commutativité

1) Valuers propres et relations propres

déf: On dit que  $\lambda \in K$  est un valuer propre de  $u$  si  $u - \lambda Id$  est non injectif.  
 • Dans ce cas, pour  $x \in E$ ,  $x \neq 0$  tel que  $u(x) = \lambda x$ ,  $x$  est appelé vecteur propre de  $u$  associé à  $\lambda$ .  
 • L'ensemble des valeurs propres de  $u$ , noté  $\mathcal{S}(u)$ , est appelé spectre de  $u$  sur  $K$ .  
proprieté:  $\lambda \in K$  est un valuer propre de  $u$  si et seulement si  $\chi_u(\lambda) = 0$ .

proprieté:  $T$  est triangulaire, de matrice triangulaire  $T$  dans une base adaptée.  
 Alors les valeurs propres de  $u$  sont les éléments diagonaux de  $T$ .  
 En particulier  $\det u = \det T = \prod_{\lambda \in \mathcal{S}(u)} \lambda$ ;  $\text{tr} u = \text{tr} T = \sum_{\lambda \in \mathcal{S}(u)} \lambda$ .

cas particuliers des endomorphismes nilpotents:  
 si  $u$  est nilpotent alors  $\mathcal{S}(u) = \{0\}$ .  
 si  $K = \mathbb{C}$  alors  $\mathcal{S}(u) = \{0\} \Leftrightarrow u$  nilpotent, ce qui est faux sur  $\mathbb{R}$ , par exemple:  
 prendre  $T_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ ;  $\mathcal{S}_{\mathbb{R}}(T_1) = \{0\}$  et  $T_1$  n'est pas nilpotent.  
lemme: soit  $M \in M_n(\mathbb{C})$ , si  $\text{rg} M < n$  alors  $\exists P \in GL_n(\mathbb{C})$ :  $\forall \lambda \in \mathbb{C}$ ,  $P^{-1} M P \in GL_n(\mathbb{C})$

proprieté: soit  $\varphi$  endomorphisme de  $M_n(\mathbb{C})$ , si  $\varphi_h(\mathbb{C})$  est stable par  $\varphi$ , alors  $\varphi$  conserve le rang.

**Donc**

**[X-EI]**

2) Sous-espaces stables propres, caractéristiques

déf: On dit qu'un sous-espace  $F$  de  $E$  est stable par  $u$  si  $u(F) \subset F$ .

déf: Soit  $\lambda \in \mathcal{S}(u)$ , alors  $E_\lambda^u = \ker(u - \lambda Id)$  est appelé sous-espace propre de  $u$  associé à  $\lambda$ .

déf: Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$  de polynôme caractéristique minimal:

$\chi_u = (x-1)^m (x-\lambda_1)^{m_1} \dots (x-\lambda_p)^{m_p}$  avec les  $\lambda_i$  2 à 2 distinctes.  
 Alors  $F_{\lambda_i}^u = \ker(u - \lambda_i Id)^{m_i}$  est appelé sous-espace caractéristique de  $u$  associé à  $\lambda$ .

Ram: Ces notations sont bien définies;

Prendre par exemple  $A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ ;  $\chi_A = -(x-1)^2(x+2)$ :  $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$   
 $E_1^A = \ker(e_1)$ ;  $F_1^A = \text{vect}(e_1, e_2)$ ;

3) Communtation d'réduction. **[TAD] - [GR]**.

lemme (des moyennes)

soit  $u \in \mathcal{L}(E)$ ; soit  $P \in K[X]$  tel que  $P(u) = Q_1(u)$ .  
 si  $P = Q_1 \dots Q_r$  avec les  $Q_i$  2 à 2 premiers entre eux, alors  
 $E = \bigoplus_{i=1}^r \ker(Q_i(u))$ .

proprieté:  $u \in \mathcal{L}(E)$ ; on note  $F_i$ , ( $i=1, \dots, r$ ) les sous-espaces caractéristiques de  $u$ .  
 si  $F$  est un sous-espace de  $E$  stable par  $u$ , alors  $F = \bigoplus_{i=1}^r F_i \cap F$ .  
 • si  $(u_i)_{i \in I}$  est une famille d'endomorphismes triangulaires commutant deux à deux, alors tous sous-espaces caractéristiques communs  $F_i$  sont stables par  $u_i$ .  
 Il est par  $u_i$ ,  $\forall i \neq j$ , et les  $u_i$  possèdent une base commune de triangulation.

Théorème: (décomposition de Dunford)

Soit  $u$  triangulable, alors il existe un unique couple  $(m, d) \in \mathbb{Z}(E)^2$  tel que

- (i)  $n = d + m$
- (ii)  $d$  diagonalisable et  $m$  nilpotente
- (iii)  $d$  et  $m$  commutent

De plus  $m$  et  $d$  sont des polynômes en  $u$ .

Remarque: utilisation pratique pour le calcul d'exponentielles de matrice.

Application à la résolution de systèmes différentiels linéaires à coefficients constants:

[CRI] 
$$\begin{cases} \dot{X} = AX \\ X(0) = X_0 \end{cases}$$
 dans  $\mathbb{R}^n$  ou  $\mathbb{C}^n$ . on pose solution  $X(t) = e^{tA} X_0$ .

corollaire: (i)  $u \in \mathbb{Z}(E)$  est diagonalisable si et seulement si  $e^u$  est diagonalisable  
 (ii)  $e^u = Id_E \Leftrightarrow u$  diagonalisable et  $G(u) \subset 2i\pi\mathbb{Z}$

IV) Réduction d'endomorphismes: un peu plus loin [CRI] - [AUD]

Lemma (diagonalisation par blocs)

Soit  $E = \bigoplus_{i=1}^p E_i$  avec  $E_i$  stable pour  $u$ .  $V_i, B_i$  et une base de  $E_i$ .  $V_i, B_i$  alors la matrice de  $u$  dans la base  $B = \{B_1, \dots, B_p\}$  de  $E$  est triangulaire par blocs avec chaque bloc égal à  $\text{Mat}_{B_i} u|_{E_i}$ .

1) Diagonalisation par blocs triangulaires

Algorithme: Soit  $u \in \mathbb{Z}(E)$  et on  $\chi_u = (-1)^m \prod_{i=1}^p (X - \lambda_i)^{m_i}$  et on cherche, alors il existe une base  $B = \{B_1, \dots, B_p\}$  de  $E$  (où  $B_i$  est base de  $E_i$ ) telle que

$$\text{Mat}_B u = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * & & \\ & \lambda_1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_1 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & \lambda_p & & \\ & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & \lambda_p & & \\ & & & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & & & \lambda_p \end{pmatrix}$$
 et  $\begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_1 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & \lambda_p & & \\ & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & \lambda_p & & \\ & & & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & & & \lambda_p \end{pmatrix} = \text{Mat}_{B_i} u|_{E_i}$ .

2) Réduction de Jordan.

La même réduction possible pour un endomorphisme triangulable est la réduction de Jordan suivante:

en notant  $\chi_u(X) = (-1)^m \prod_{i=1}^p (X - \lambda_i)^{m_i}$  on a le résultat du théorème suivant.

Théorème: il existe une base  $B$  de  $E$  telle que  $J(u)$  est

$$\text{Mat}_B u = \begin{pmatrix} J(\lambda_1)^{m_1} & & & \\ & J(\lambda_2)^{m_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & J(\lambda_p)^{m_p} \end{pmatrix}$$
 et  $\lambda_i = \dim E_{\lambda_i}$ .

En particulier, si  $u$  est nilpotent, on obtient une diagonale nulle et des 1 sur la diagonale.

Cette réduction permet également le calcul des exponentielles et puissances de matrices

3) Représentation canonique des transformations orthogonales

Algorithme: Soit  $M \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ , alors il existe une base orthogonale de  $\mathbb{R}^n$  telle que dans cette base  $M$  a pour représentation

où  $R_i = \begin{pmatrix} \cos \theta_i & & & \\ & \cos \theta_i & & \\ & & \sin \theta_i & \\ & & & \sin \theta_i \end{pmatrix}$ .

$$\begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots & \\ & & & & -1 & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & -1 & \\ & & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & & -1 & \\ & & & & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & & & & -1 \end{pmatrix}$$

Applications: 1)  $SO_n(\mathbb{R})$  est connexe par arcs [AUD]  
 2) exp:  $\mathcal{O}_n(\mathbb{R}) \rightarrow SO_n(\mathbb{R})$  est surjective

- [ROU]: Alg. Lin., H. Roubinière
- [COU]: Alg. Lin., X. Gouraud
- [CRI]: Alg. Lin., J. Girouard
- [X-E1]: Alg. 1, Osmose X-ENS
- [TAU]: Alg. Lin., Osmose, Tameel
- [AUD]: Géométrie, Osmose, Tameel